

# Лекция 5



Замена переменных и  
интегрирование по частям.  
Геометрические приложения.

## Замена переменной в определённом интеграле

---

- **Теорема.** Пусть функция  $y = f(x)$  непрерывна на отрезке  $[a, b]$ , а функция  $x = \varphi(t)$  непрерывно дифференцируема на отрезке  $[\alpha, \beta]$  и удовлетворяет условиям  $a = \varphi(\alpha)$ ,  $b = \varphi(\beta)$ .

Тогда справедливо равенство

$$\int_a^b f(x) dx = \int_{\alpha}^{\beta} f(\varphi(t)) \varphi'(t) dt$$

## Примеры

- 1. 
$$\int_{-1}^1 x\sqrt{x+1}dx$$

- 2. 
$$\int_0^2 \sqrt{4-x^2} dx$$

# Интегрирование чётных и нечётных функций

- Если функция  $f(x)$  **чётна**, то

$$\int_{-a}^a f(x)dx = 2 \int_0^a f(x)dx.$$

- Если функция  $f(x)$  **нечётна**, то

$$\int_{-a}^a f(x)dx = 0.$$

# Интегрирование по частям в определённом интеграле

---

- **Теорема.** Если функции  $u(x)$ ,  $v(x)$  имеют непрерывные производные на отрезке  $[a, b]$ , то справедлива формула интегрирования по частям

$$\int_a^b u(x)dv(x) = u(x)v(x)\Big|_a^b - \int_a^b v(x)du(x).$$

# Примеры

- 1.  $\int_0^{\pi/3} \frac{x dx}{\cos^2 x}$

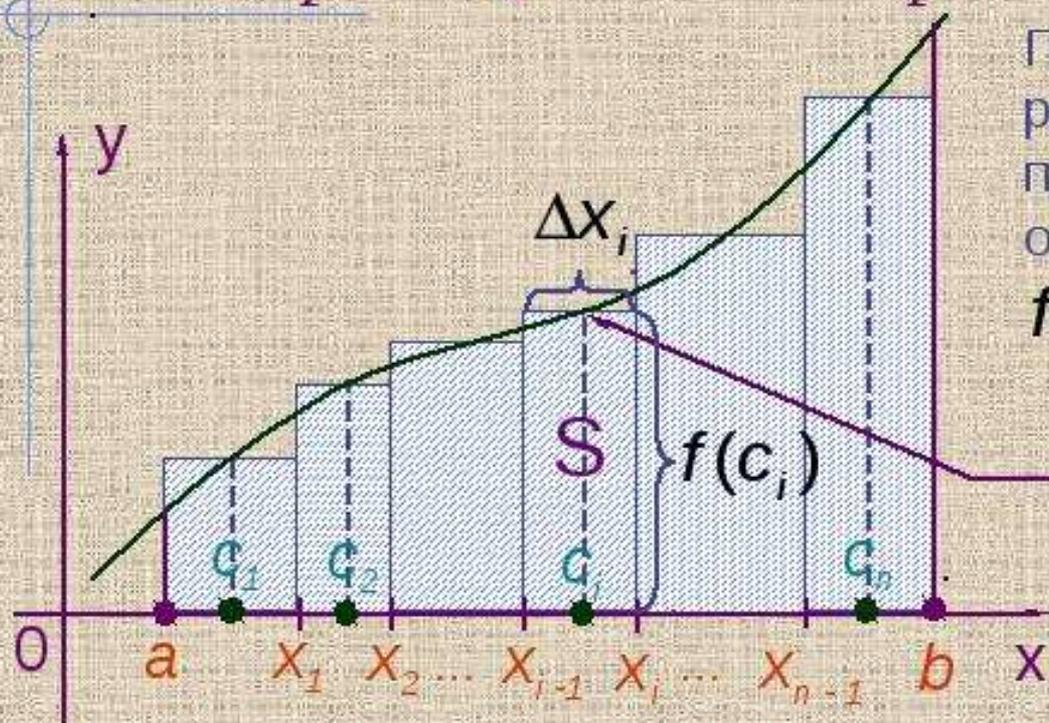
- 2.  $\int_0^1 \ln(1+x) dx$

- 3.  $\int_0^2 x^3 e^{x^2} dx$

# Геометрические приложения определённого интеграла

Лекция 5

## Геометрический смысл определенного интеграла



Произведение  $f(c_i) \cdot \Delta x_i$  равно площади прямоугольника с основанием  $\Delta x_i$  и высотой  $f(c_i)$

$f(c_i)$

Сумма таких произведений:  $S_n = \sum_{i=1}^n f(c_i) \cdot \Delta x_i$

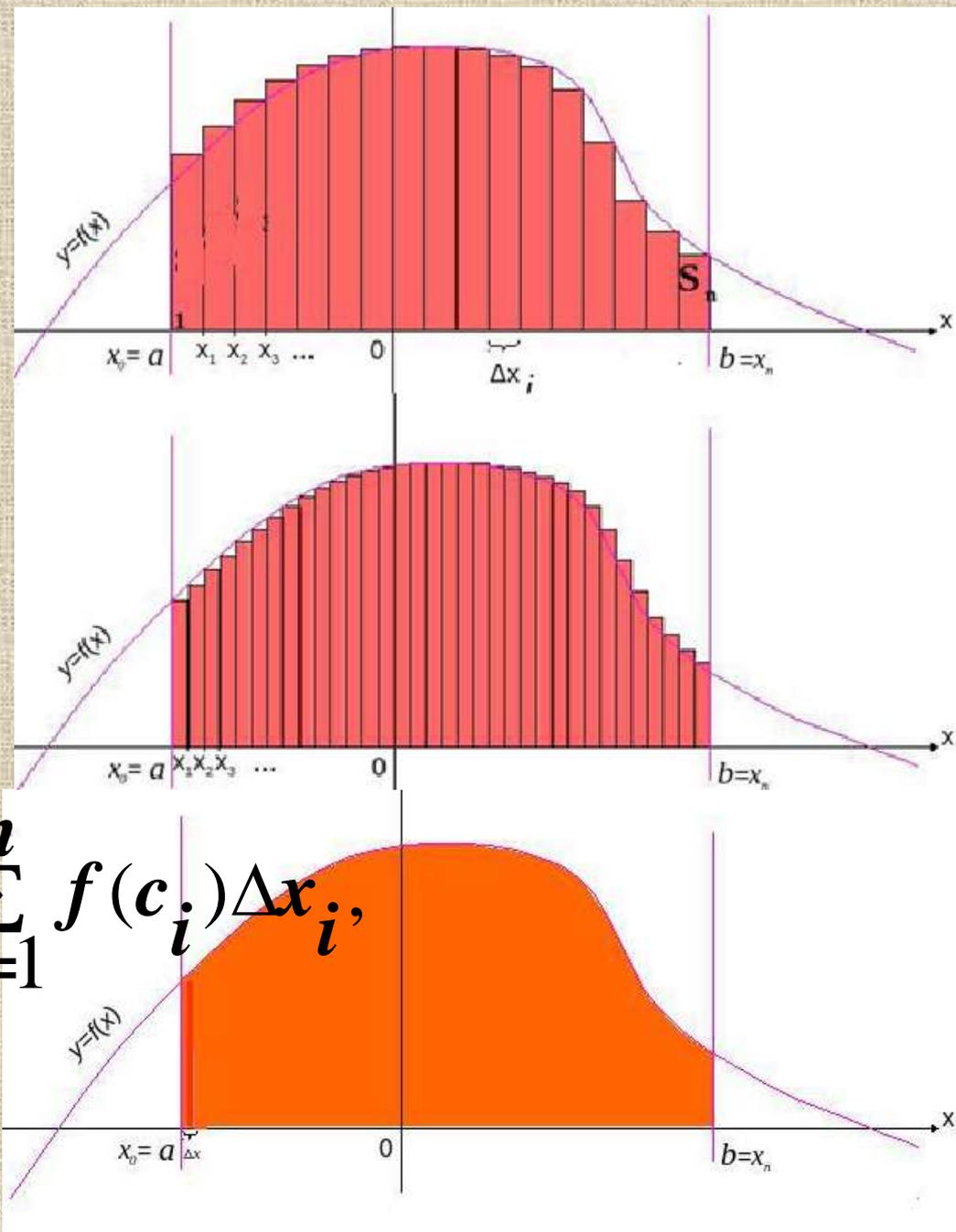
(интегральная сумма) равна площади ступенчатой фигуры и приближенно равна площади криволинейной трапеции:  $S \approx S_n$

С уменьшением величин  $\Delta x_i$  точность формулы  $S_n \approx S$  увеличивается.

Поэтому за точное значение площади  $S$  криволинейной трапеции принимается предел, к которому стремится площадь ступенчатой фигуры  $S_n$ , когда  $\Delta x_i$

*стремится к нулю:*

$$S = \lim_{d_n \rightarrow 0} S_n = \lim_{d_n \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(c_i) \Delta x_i,$$



# Площадь фигуры, ограниченной кривой , заданной параметрическими уравнениями

- Пусть криволинейная трапеция ограничена кривой,  
заданной параметрическими уравнениями

$$x = x(t), \quad y = y(t), \quad (y(t) \geq 0), \quad t_1 \leq t \leq t_2,$$

- осью абцисс и прямыми

$$x = a, \quad x = b,$$

- причём  $x'(t) \geq 0, \quad a = x(t_1), \quad b = x(t_2).$

Тогда

$$S = \int_{t_1}^{t_2} y(t) x'(t) dt$$

## Замечание

- В общем случае площадь криволинейной трапеции, ограниченной параметрически заданной кривой, вычисляется по формуле

$$S = \int_{t_1}^{t_2} |y'(t)x''(t) - x'(t)y''(t)| dt$$

## Пример

- Найти площадь, ограниченную осью абцисс и аркой циклоиды

$$x = R(t - \sin t), y = R(1 - \cos t)$$

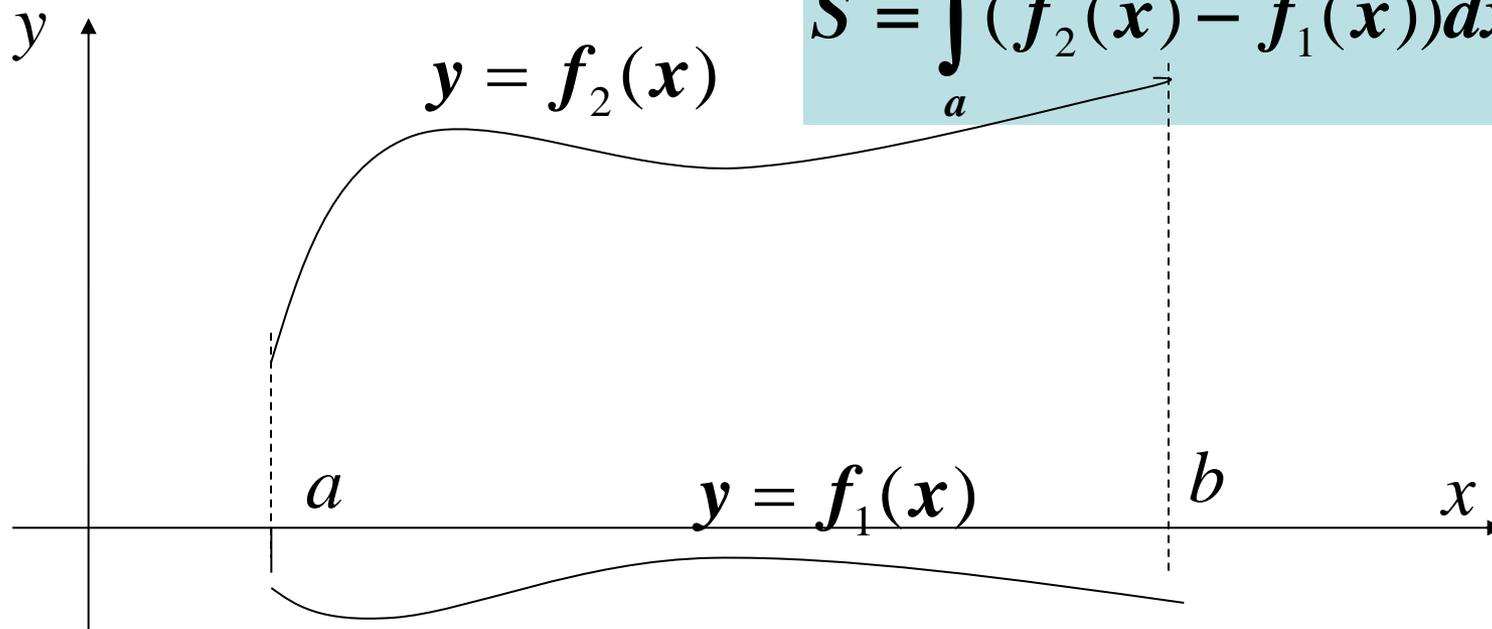
# Площадь криволинейной трапеции общего вида

- Площадь фигуры, заданной неравенствами

$$f_1(x) \leq y \leq f_2(x), a \leq x \leq b,$$

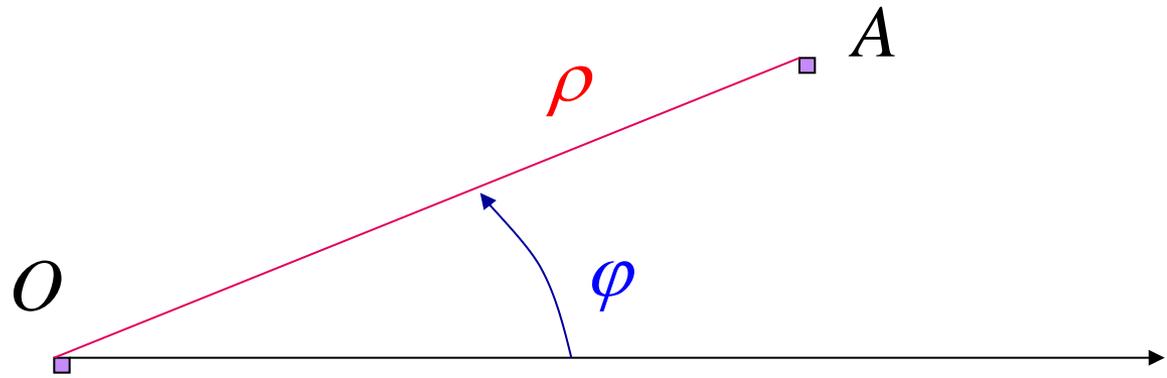
- определяется формулой

$$S = \int_a^b (f_2(x) - f_1(x)) dx$$



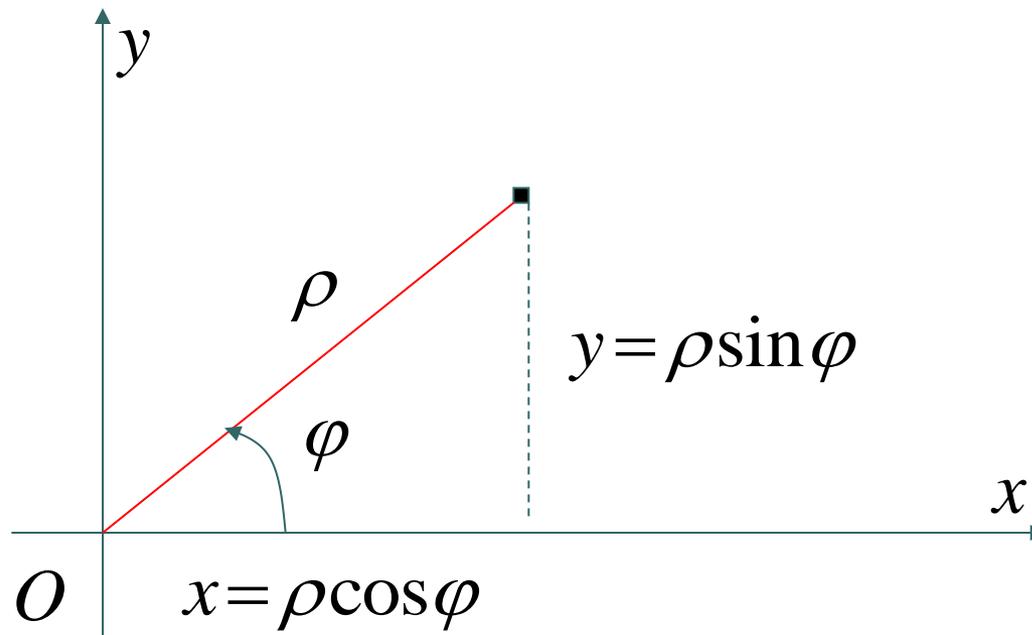
# Полярная система координат

- Рассмотрим следующую криволинейную систему координат:  $O$  – **полюс**,  $OL$  – **полярная ось**. Полярные координаты точки  $A(\rho, \varphi)$ ,  $\rho \geq 0$ , угол  $\varphi$  отсчитывается против часовой стрелки.



# Связь между декартовыми и полярными координатами

- Справедливы формулы преобразования полярных координат  $(\rho, \varphi)$  в декартовы  $(x, y)$ .



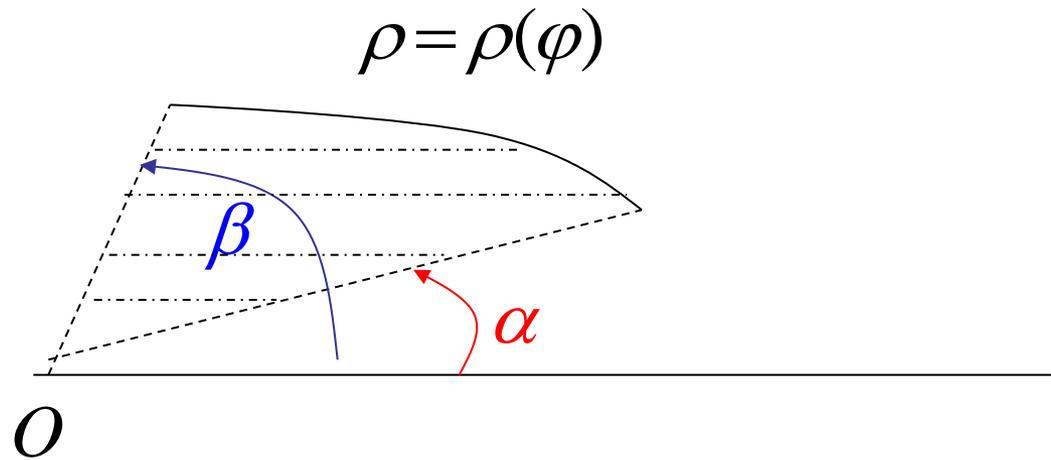
# Вычисление площади криволинейного сектора

- Площадь криволинейного сектора:

$$0 \leq \rho \leq \rho(\varphi), \quad \alpha \leq \varphi \leq \beta.$$

- Вычисляется по формуле

$$S = \frac{1}{2} \int_{\alpha}^{\beta} \rho^2(\varphi) d\varphi$$



## Пример

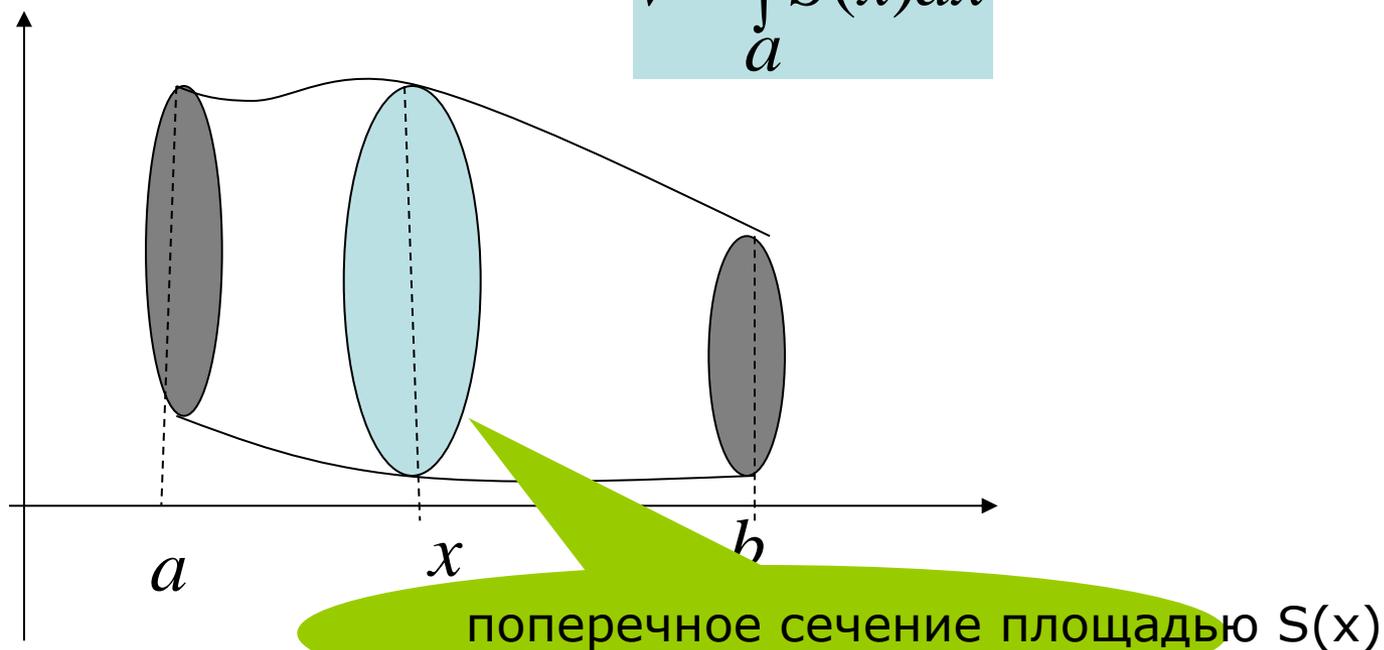
- Найти площадь фигуры, ограниченной лемнискатой Бернулли

$$(x^2 + y^2)^2 = a^2(x^2 - y^2)$$

# Объём тела по известной площади поперечного сечения

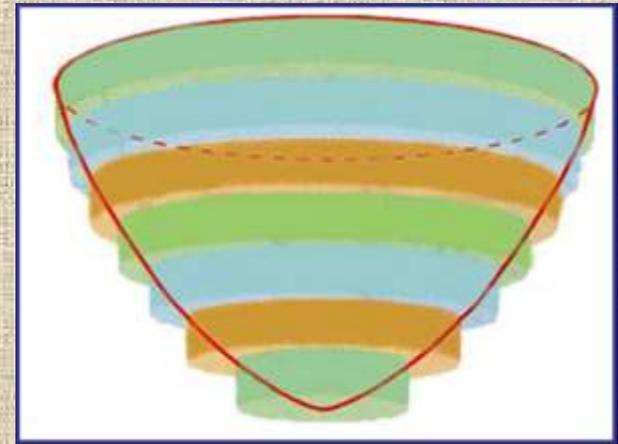
- Пусть  $S(x)$ ,  $a \leq x \leq b$  известная площадь поперечного сечения тела. Тогда объём тела  $V$  вычисляется по формуле

$$V = \int_a^b S(x) dx$$

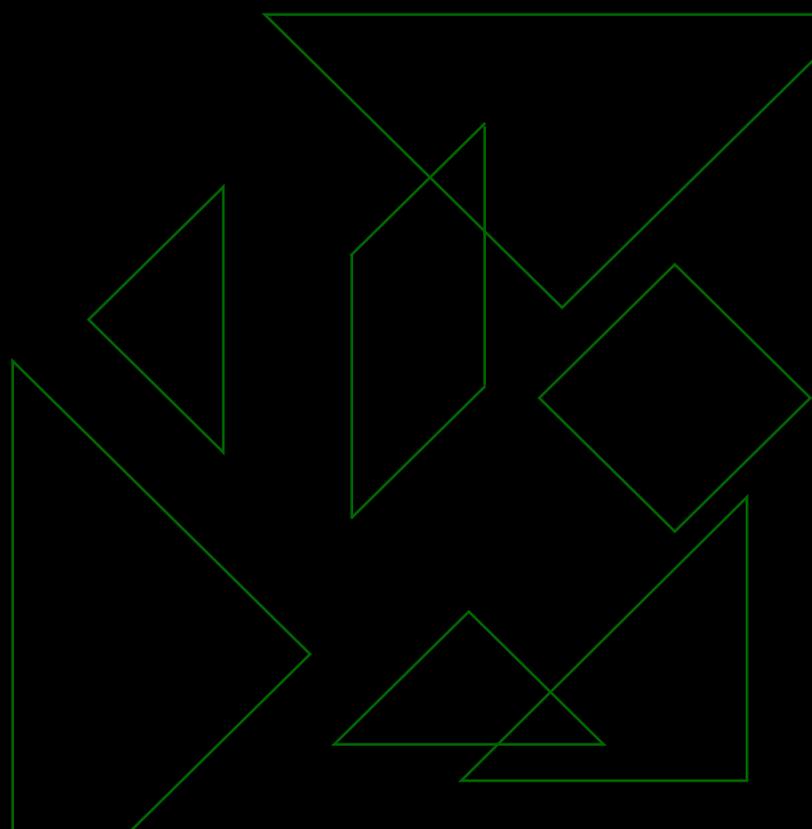
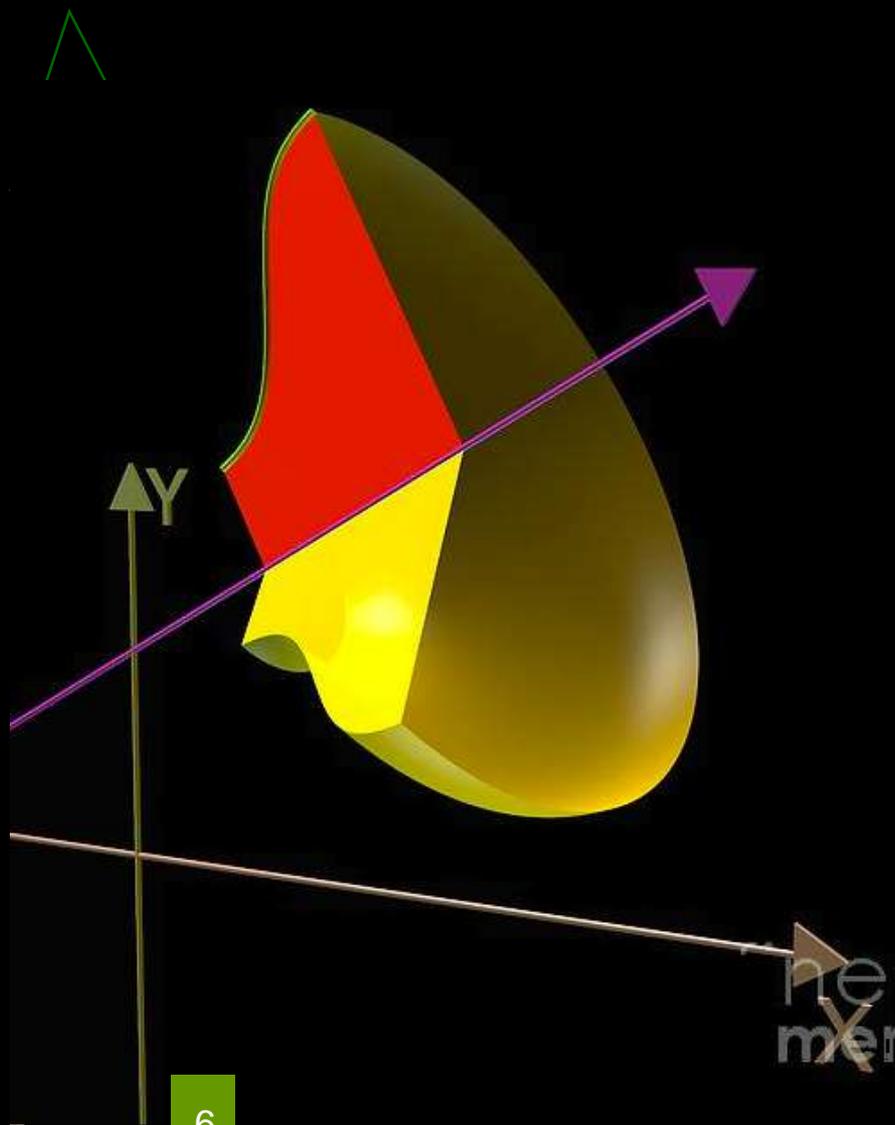


# Замечание

- *Идея разрезания на полоски, или слои, принадлежит древнегреческому ученому Архимеду и применялась им для вычисления объёма и поверхности шара, объёма и поверхности других тел.*



# Объём тела вращения

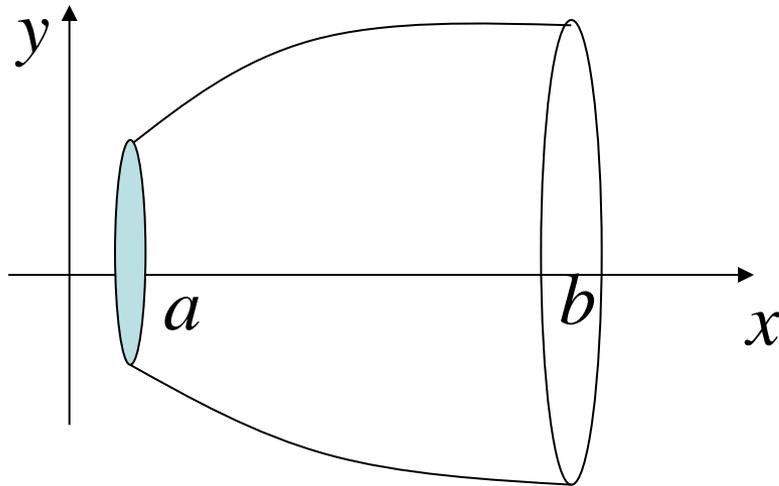


# Объём тела вращения

- Пусть непрерывная кривая

$$y = f(x), a \leq x \leq b, (f(x) \geq 0)$$

- вращается вокруг **оси Ох**, тогда объём тела вращения вычисляется по формуле



$$V_{Ox} = \pi \int_a^b y^2(x) dx.$$

## Объём тела вращения вокруг оси $Oy$

- Пусть непрерывная кривая

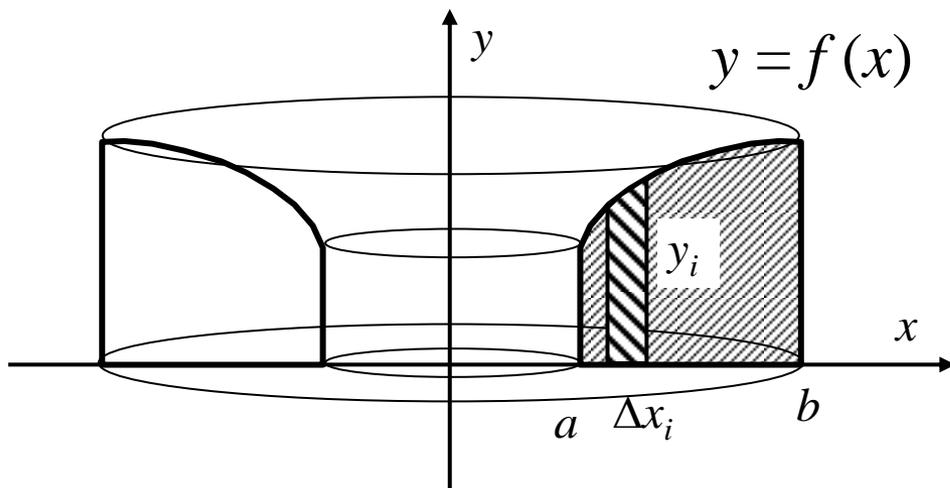
$$y = f(x), a \leq x \leq b, (f(x) \geq 0)$$

- вращается вокруг **оси  $Oy$** , тогда объём тела вращения вычисляется по формуле

$$V_{Oy} = 2\pi \int_a^b xy(x)dx.$$

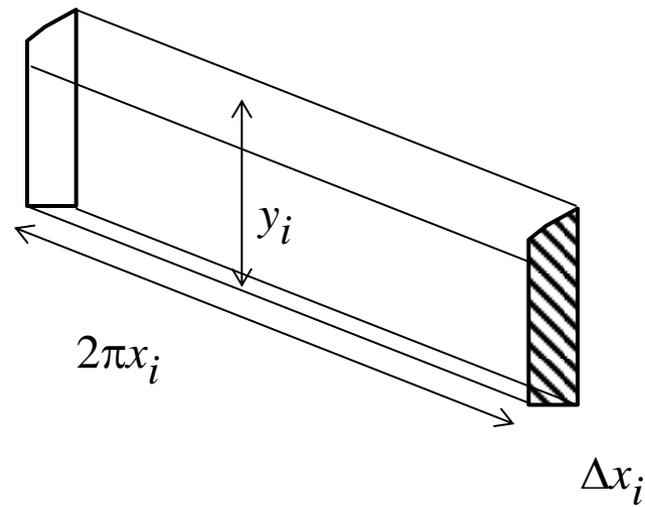
## Вращение вокруг оси $OY$ .

Пусть криволинейная трапеция, описанная выше, вращается вокруг оси  $OY$ .



## Схема вывода формулы:

Выделим элементарную трапецию, расположенную над отрезком  $\Delta x_i$  оси  $OX$ . При ее вращении вокруг оси  $OY$  возникает кольцо радиуса  $x_i$  с криволинейным верхним краем. Разрежем его по плоскости  $OXY$  и выпрямим. В результате получается пластина. Отрезав у пластины верхний криволинейный край, превращаем ее в параллелепипед.



При малой величине  $\Delta x_i$  объем исходного элементарного кольца приблизительно равен объему полученного параллелепипеда:

$$\Delta V_i \approx 2\pi x_i y_i \Delta x_i$$

Объем тела вращения равен сумме объемов всех элементарных колец:

$$V_y = \sum \Delta V_i \approx 2\pi \sum x_i y_i \Delta x_i$$

Проведём <sup>*i*</sup> предельный <sup>*i*</sup> переход при  $\Delta x_i \rightarrow 0, n \rightarrow \infty$ . В результате получим формулу для объёма тела вращения вокруг оси  $OY$ :

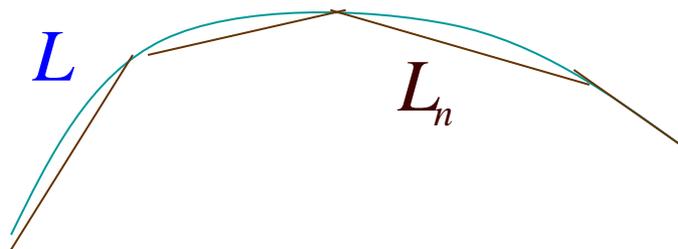
$$V_y = 2\pi \int_a^b x y dx, \text{ где } y = f(x)$$

# Длина дуги кривой

- Пусть кривая  $L$  задана параметрическими уравнениями. Разобьём отрезок  $[\alpha, \beta]$  на  $n$  частей точками

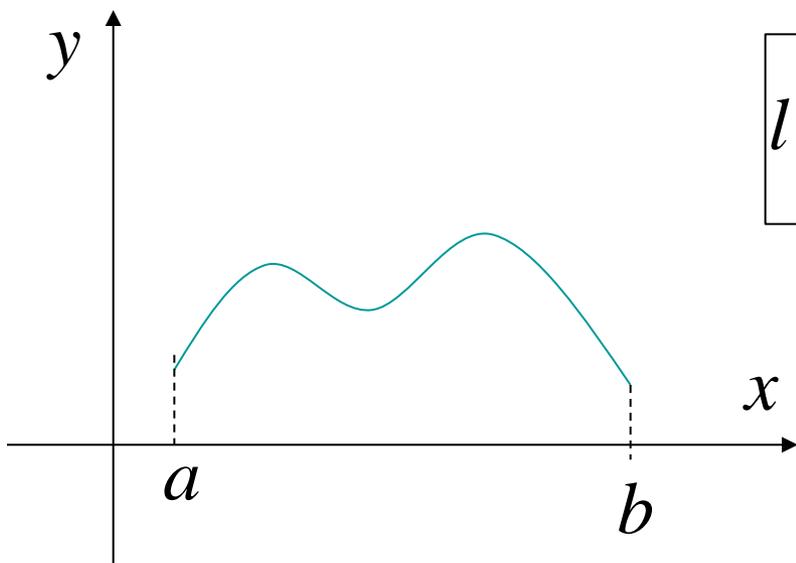
$$\alpha = t_0 < t_1 < \dots < t_{n-1} < t_n = \beta.$$

- Длину соответствующей ломаной обозначим  $L_n$ .  
Предел длины ломаной  $L_n$ , когда
- $d_n = \max_{1 \leq i \leq n} \Delta t_i \rightarrow 0$  называется длиной кривой  $L$
- . а кривая  $L$  называется
- **спрямляемой** кривой.



# Вычисление длины дуги кривой

- **Теорема.** Пусть кривая  $L$  является графиком функции  $y = f(x)$ ,  $a \leq x \leq b$ , имеющей непрерывную производную на  $[a, b]$ , тогда кривая  $L$  спрямляема и её длина  $l$  вычисляется по формуле



$$l = \int_a^b \sqrt{1 + (y')^2} dx.$$

# Гладкие кривые

- Пусть кривая  $L$  задана параметрическими уравнениям

$$L: \begin{cases} x=x(t) \\ y=y(t) \end{cases}, \quad \alpha \leq t \leq \beta.$$

- Если функции  $x=x(t)$ ,  $y=y(t)$  непрерывны на  $[\alpha, \beta]$ , то кривая  $L$  называется непрерывной кривой. Если функции  $x=x(t)$ ,  $y=y(t)$  имеют **непрерывные производные** на  $[\alpha, \beta]$  **одновременно в нуль не обращающиеся**, то  $L$  называется гладкой кривой .

## Длина дуги гладкой кривой

- Пусть гладкая кривая  $L$  задана параметрическими уравнениями тогда длина кривой вычисляется  $L: \begin{cases} x=x(t) \\ y=y(t) \end{cases}, \alpha \leq t \leq \beta.$
- по формуле

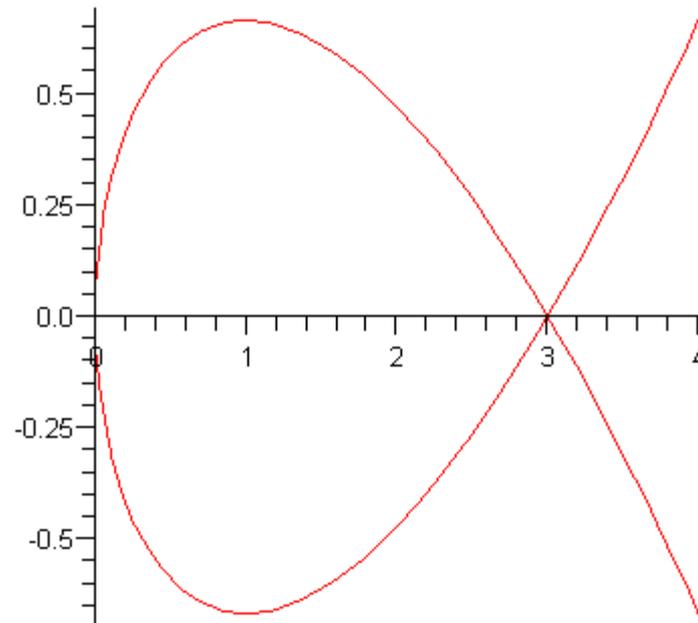
$$l = \int_{\alpha}^{\beta} \sqrt{(x'_t)^2 + (y'_t)^2} dt.$$

# Пример

- Вычислить длину петли кривой

$$L: \begin{cases} x=t^2 \\ y=t-\frac{t^3}{3}, \end{cases}$$

# График кривой $L$



## Длина кривой в полярных координатах

- Пусть кривая  $L$  задана уравнением в полярных координатах  $L: \rho = \rho(\varphi), \alpha \leq \varphi \leq \beta$  и функция
- $\rho = \rho(\varphi)$  имеет непрерывную на отрезке  $[\alpha, \beta]$  производную, тогда длина кривой вычисляется по формуле

$$l = \int_{\alpha}^{\beta} \sqrt{\rho^2 + (\rho')^2} d\varphi.$$

## Пример

- Найти длину кардиоиды

$$\rho = a(1 + \cos \varphi)$$

